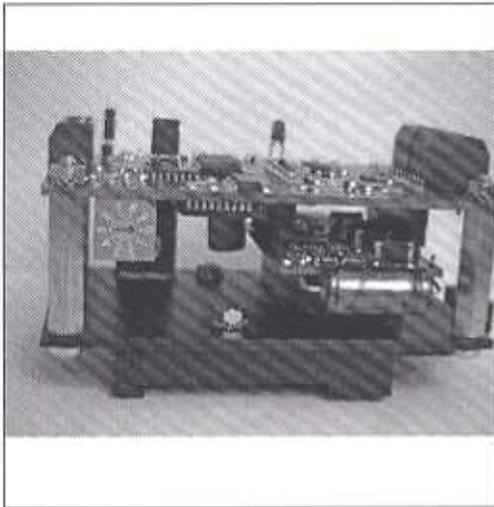


**SMC45-OSA**

**Mikroschritt - Leistungsendstufe**



**Technische Daten:**

<b>Betriebsspannung:</b>	DC 21 V bis <b>30V</b>
<b>Phasenstrom:</b>	4A
<b>Stromeinstellung:</b>	über Kodierschalter 0-9
<b>Betriebsart:</b>	Bipolar-Chopper-Driver
<b>Betriebsmodus:</b>	200 / 400 / 800 Schritte/Umdr.
<b>Analogeingang:</b>	0 - 10 V (~100Hz - 10 kHz)
<b>Stromabsenkung:</b>	automatisch auf 30%
<b>Eingangssignale:</b>	über Optokoppler 5V (24V)
<b>LED:</b>	Error Meldung (Überspannung)
<b>Temperaturbereich:</b>	0 bis +40°
<b>Anschlußart Motor:</b>	Schraubklemmen
<b>Anschluß Signale:</b>	Schraubklemmen
<b>Schrittumschaltung:</b>	über Jumper
<b>Abmessung:</b>	80 x 51 x 40 mm

- An der Versorgungsspannung muß ein Ladekondensator von mind. 6.800 µF vorgesehen werden, damit beim Bremsvorgang die zul. Spannung nicht überschritten wird.
- Messen Sie im Dauerbetrieb nach ca 30 Minuten die Kühlkörpertemperatur. Sie sollte bei maximaler Umgebungstemperatur nicht über 60 Grad C liegen. Ggf. ist eine zusätzliche Belüftung erforderlich.

**Pin-Belegung**

- CLK-FRG =** Clock-Freigabe (Motorbewegung nur möglich, wenn Eingang bestromt)
- CW =** Drehrichtung (CW/CCW)
- Analog =** 0 - 10V (Eingang)
- +48V =** VSS Betriebsspannung
- 0V =** GND (Power GND)
- A =** Motor Phase A
- A\=** Motor Phase A
- B =** Motor Phase B
- B\=** Motor Phase B

**Schrittumschaltung:**

Schrittmod	Br.1	Br.2
1/1 Schritt		X
1/2 Schritt	X	
1/4 Schritt	X	X

**Strom-Einstellung: (Kodierschalter)**

- 0 = 0%
- 1 = 25%
- 2 = 42%
- 3 = 55%
- 4 = 67%
- 5 = 75%
- 6 = 80%
- 7 = 87%
- 8 = 95%
- 9 = 100% (4A/Phase)

**Analogeingang:**

- Spg. 0 bis 10V = annähernd proportional der generierten Clockfrequenz (ca. 100Hz bis 10kHz)
- Eingangswiderstand intern 10K

**Eingangsbeschaltung:**

Standard 5V I=ca.10mA  
(Option 24V)

