

Schrittmotor-Leistungsendstufen

Positioniersteuerung mit Encodereingang, SMC147



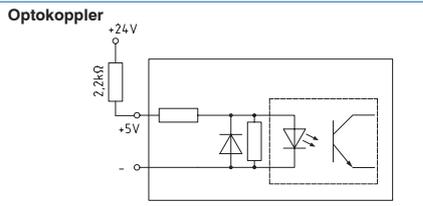
Technische Daten

- Betriebsspannung:** DC 24 bis 48 V
- Phasenstrom:** Nennstrom 7,5A, Einstellbar bis max. 12 A / Phase
- Schnittstelle:** RS485
- Betriebsmodus:** Position, Drehzahl, Takt-Richtung, Analog, Joystick,
- Schrittauflösung:** 1/1, 1/2, 1/4, 1/5, 1/8, 1/16, 1/32, Adaptiv (1/128)
- Schrittfrequenz:** 0 bis 50kHz im Takt-/Richtungsmodus,
0 bis 25kHz in allen anderen Modi
- Eingänge:** 6 Optokopplereingänge 5V
- Ausgänge:** 3 Transistorausgänge (open collector)
- Positionsüberwachung:** automatische Fehlerkorrektur bis 0,9°
- Stromabsenkung:** einstellbar 0- 100%
- Schutzschaltung:** Überspannung, Unterspannung und Kühlkörpertemperatur > 80 °C
- Temperaturbereich:** 0 bis + 40°C

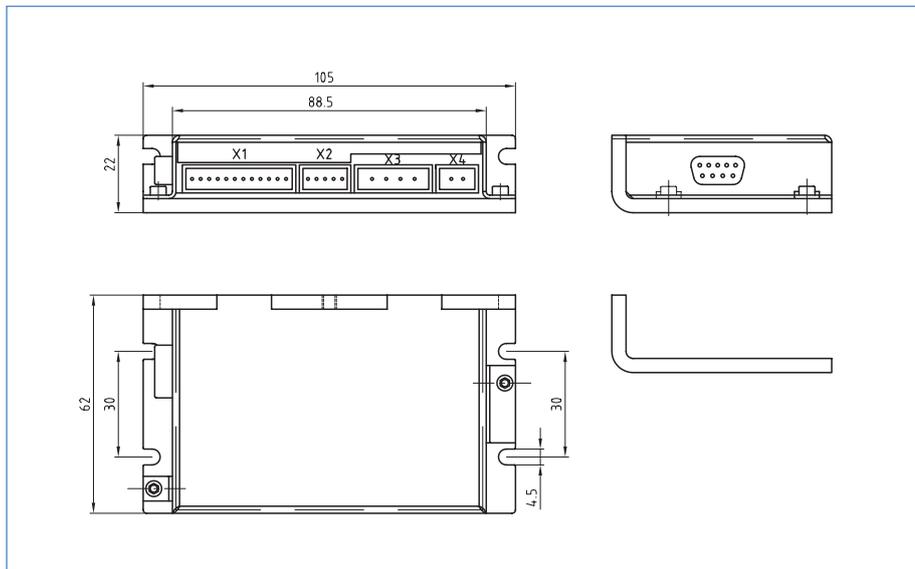
* Phönix-Stecker sind im Lieferumfang enthalten.

I Achtung: An der Versorgungsspannung **muss** ein Ladekondensator von mind. 4.700 µF (Z-K4700/50) vorgesehen werden, damit beim Bremsvorgang die zul. Spannung nicht überschritten wird.

Eingangsbeschaltung



Maßbild (mm)



Ein/Ausgänge (X1)

Pin	Funktion
1	Input1
2	Input2
3	Input3
4	Input4
5	Input5
6	Input6
7	Signal GND
8	Output 1
9	Output 2
10	Output 3
11	Analog
12	GND

Encoder (X2)

Pin	Funktion
1	+5V
2	CH-B
3	CH-A
4	INDEX
5	GND

Motor Anschluss (X3)

Pin	Funktion
1	Motor Spule A
2	Motor Spule A\
3	Motor Spule B
4	Motor Spule B\

Versorgung (X4)

Pin	Funktion
1	UB24-48V
2	GND

SMC147-2: RS485 (X5)

Pin	Funktion
1	NC
2	RX+
3	+5V
4	TX+
5	CAN+
6	CAN-
7	RX-
8	GND
9	TX-

Bestellbezeichnung

SMC147-

2= RS485